个人简历

姓 名 ：郭江浩

电 话 ：17683294797

邮 箱：[1921589039@qq.com](mailto:1921589039@qq.com)

GPA: 4.32 / 5 (专业排名第一)

院 校 ：常州大学（一本）

学 历 ：本科

专 业：自动化

基本信息

穿着白色衬衫的男人

描述已自动生成

掌握：C语言 熟悉：寄存器开发、汇编 、 Python 、VHDL硬件描述语言、

熟悉：链表、堆栈、队列等

掌握：对 STM32 、STC15F2KS1 等芯片的开发

掌握：iic 、spi 、uart等常用的通信协议

掌握 freertos实时操作系统的移植与使用、了解RTOS内核、熟练使用信号量（二值、计数、互斥）、消息队列（队列集）、事件组

掌握：LVGL的移植与使用，熟悉GUI设计

掌握 : Keil 、VSCode 、 Pycharm 、STM32CubeMX等开发工具的使用

熟悉：matlab/simulink仿真、会使用PID算法

专业技能

* 基于STM32F407ZGT6的智能手表（个人） 时间：2024.03

产品介绍：这款手表实现了多项实用功能，包括时间显示、秒表、翻腕亮屏、电量监控、无限充电、计步、页面切换、温湿度检测、心率血氧检测。

1. 编写STM32固件，对上述功能实现，通过EEPROM进行数据存储
2. 改写MAX30102心率检测的算法部分
3. 实现了基于FreeRTOS的任务管理，确保设备功能的实时响应
4. 利用LVGL编写人机交互界面，实现页面的切换，使用DMA+SPI对显示屏写入数据

* 基于Python 的自动驾驶小车（团体） 时间：2023.09

项目介绍：本小车利用[自动化技术](https://www.eefocus.com/tag/%E8%87%AA%E5%8A%A8%E5%8C%96%E6%8A%80%E6%9C%AF/)和[人工智能](https://www.eefocus.com/tag/%E4%BA%BA%E5%B7%A5%E6%99%BA%E8%83%BD/)算法，实现自主导航和[智能化](https://www.eefocus.com/tag/%E6%99%BA%E8%83%BD%E5%8C%96/)操作。通过多传感器融合来弥补单一传感器对环境感知的不足，

个人负责：视觉算法的设计（对行驶道路的识别）

1. 对摄像机获得的道路图像进行提取，主要是对图像进行校正，利用边缘提取和颜色阈值的方法提取车道线
2. 通过透视变换将图像转换为透视图后使用直方图统计的方法确定左右车道位置，并利用最小二乘法拟合车道，
3. 利用透视变换将检测结果替换在图像上，最后计算车道线的曲率及车辆位于车道中央的距离。

* 基于 STC15F2KS1 电压频率采集器（个人） 时间：2022.08

项目经历

获常州大学**特等奖学金** 2023-2024年

十五届蓝桥杯单片机组**全国总决赛**（个人赛） **国三** 2023-2024年

十五届蓝桥杯单片机组江苏赛区（个人赛） **省一** 2023-2024年 （全省排名16 / 总人数5000）

田径锦标赛男子跳高组 一等奖 2020-2021年

校优秀学生干部 2023-2024年

担任班级学习委员

校园经历

2022.12.1 – 2023.1.1 南京昂众智能科技有限公司 岗位 ： ABB机器人调试员

工作内容：

1、根据项目需求使用RobotStudio软件对ABB机器人上下料、码垛、拆垛和现场工装夹具的动作进行设计与调试，并记录调试数据

2、选择合适的机器人操作器件，并进行选型和性能分析，将RobotStudio上得到的数据移植到ABB机器人后，进一步调试机器人的实际运动路径、各点位的坐标和传感器的安装位置。

实习经历

工业互联网嵌入式开发工程师中级证书

全国计算机C语言二级证书

求职方向

嵌入式软件开发（单片机方向、linux方向），接受调剂到其他相关岗位

技能证书